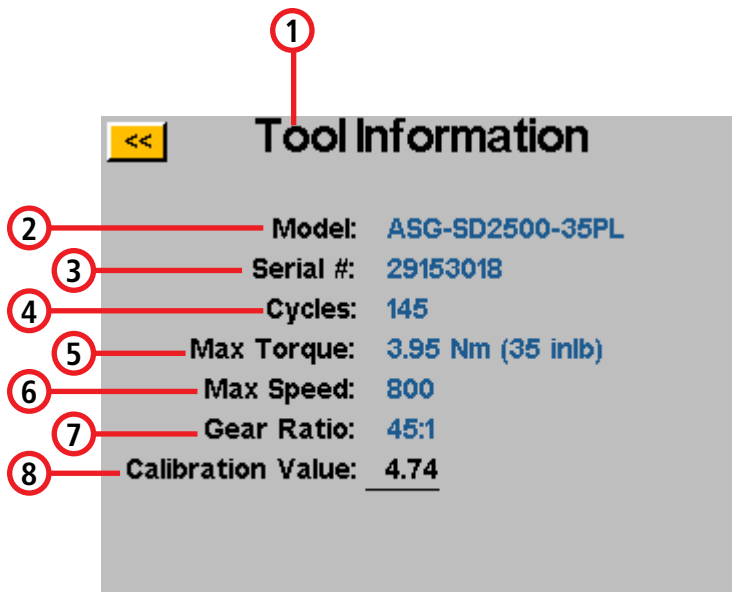
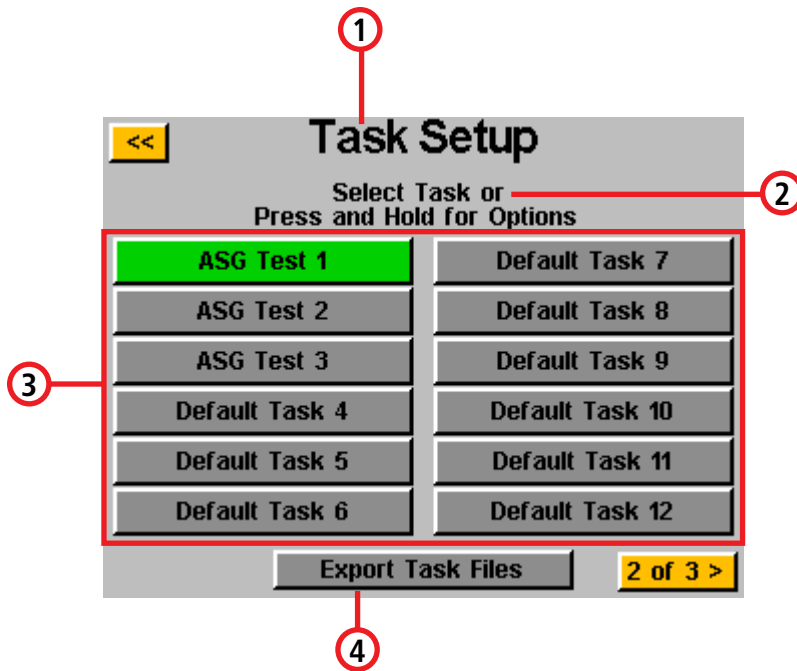


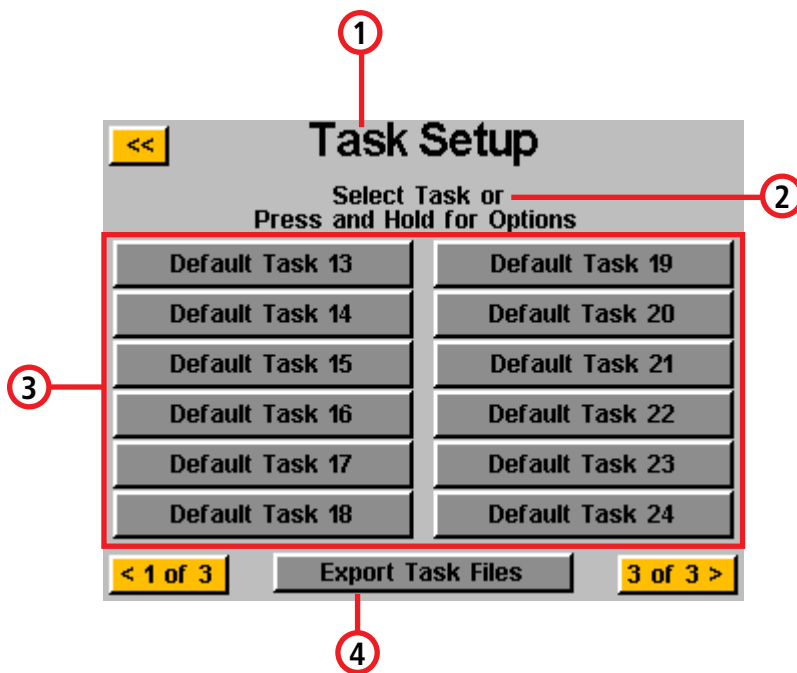
1. ツールを起動
2. ツール
3. 最終目標
4. シーケンス
5. 準備完了
6. パラメーター名
7. セットアップ
8. グラフ
9. データ
10. 繰り返し
11. リセット
12. タスク名
13. 入力
14. 出力



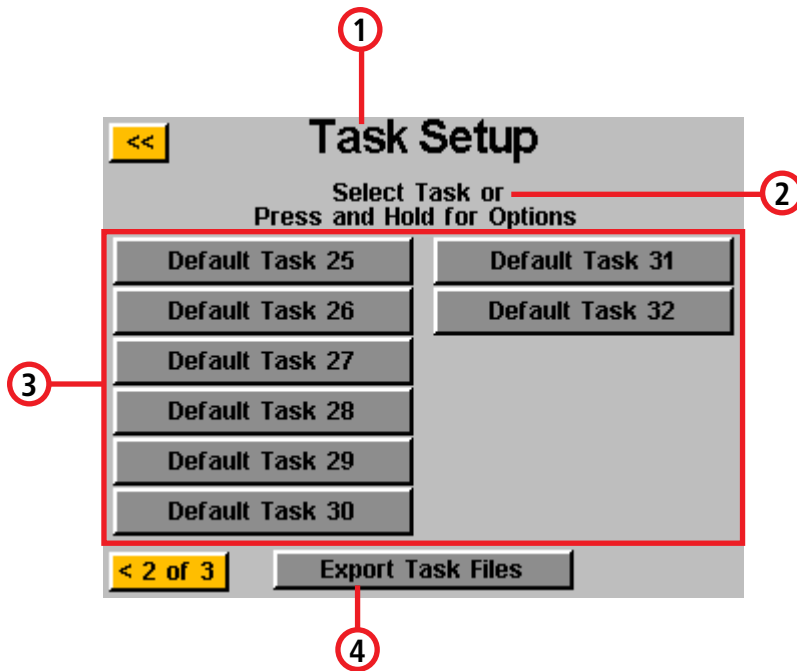
1. ツール情報
2. モデル
3. シリアル番号
4. サイクル
5. 最大トルク
6. 最高速度
7. ギア比
8. 補正值



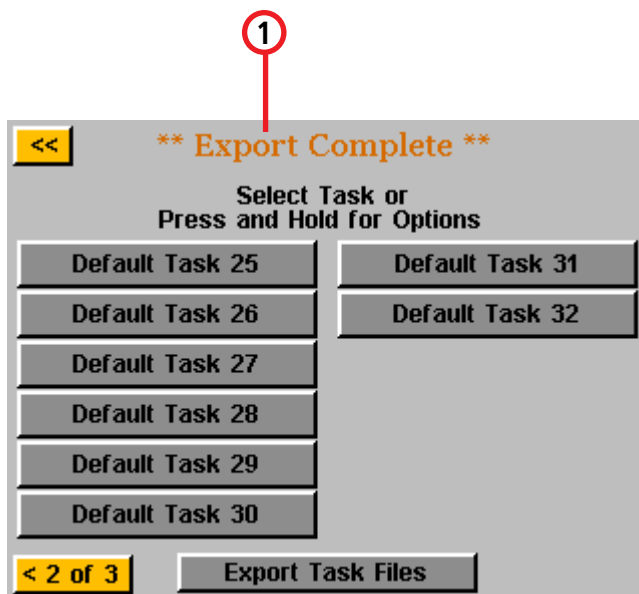
1. タスクのセットアップ
2. タスクを選択、あるいは長押ししてオプション
3. タスク名
  - タスク名1~12
4. タスクファイルをエクスポート



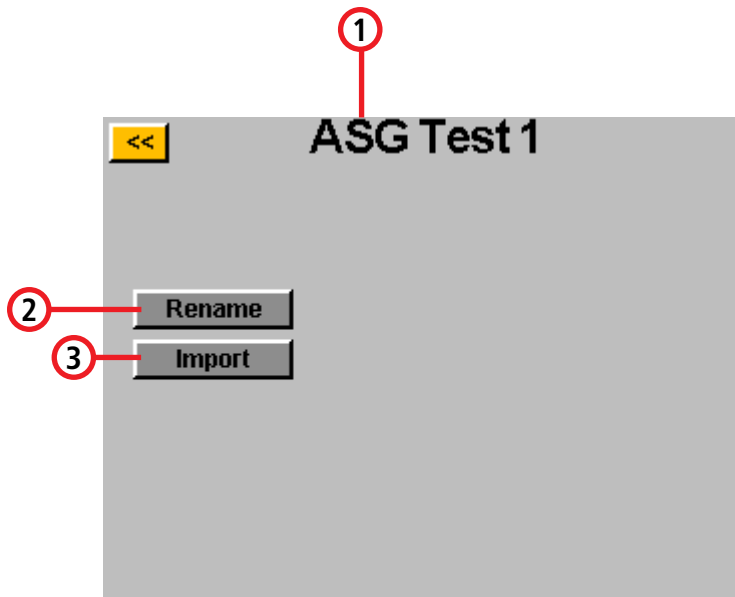
1. タスクのセットアップ
2. タスクを選択、あるいは長押ししてオプション
3. タスク名
  - タスク名13~24
4. タスクファイルをエクスポート



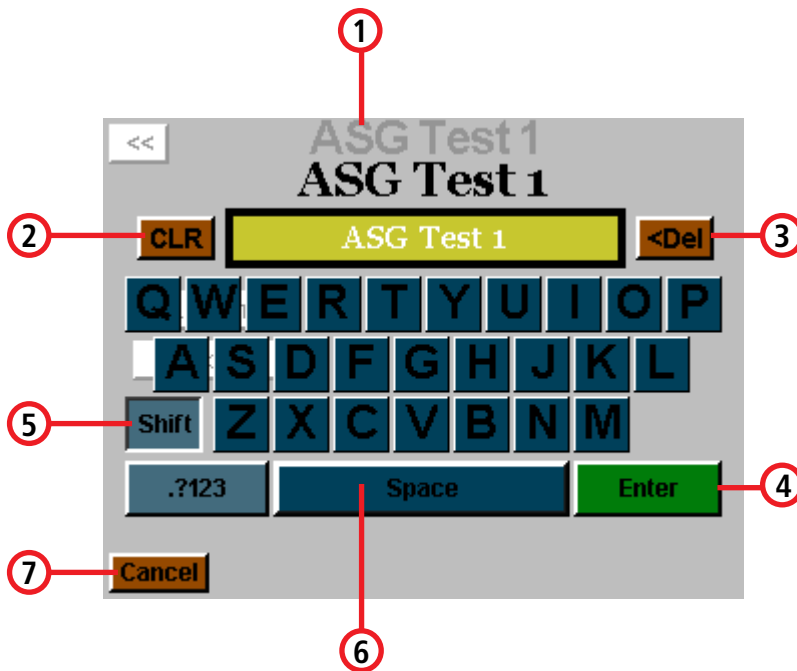
1. タスクのセットアップ
2. タスクを選択、あるいは長押ししてオプション
3. タスク名
  - タスク名25～32
4. タスクファイルをエクスポート



1. エクスポート完了



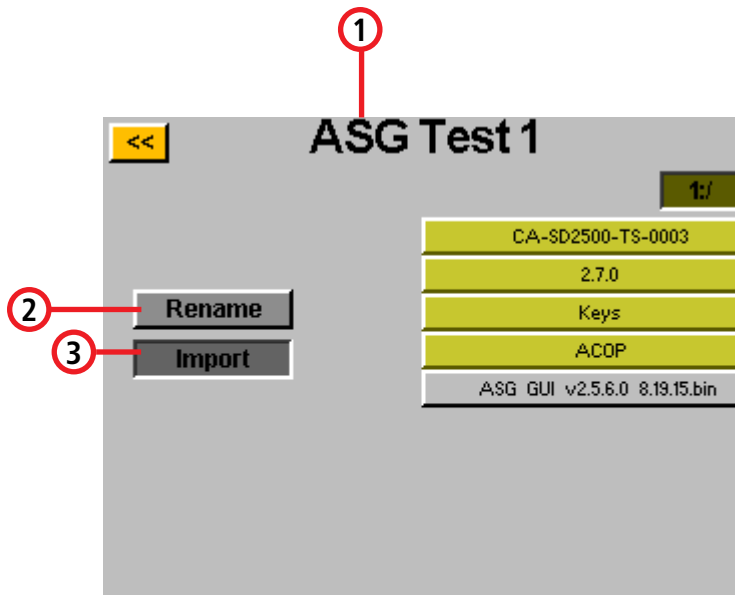
1. タスク名
2. 名称変更
3. インポート



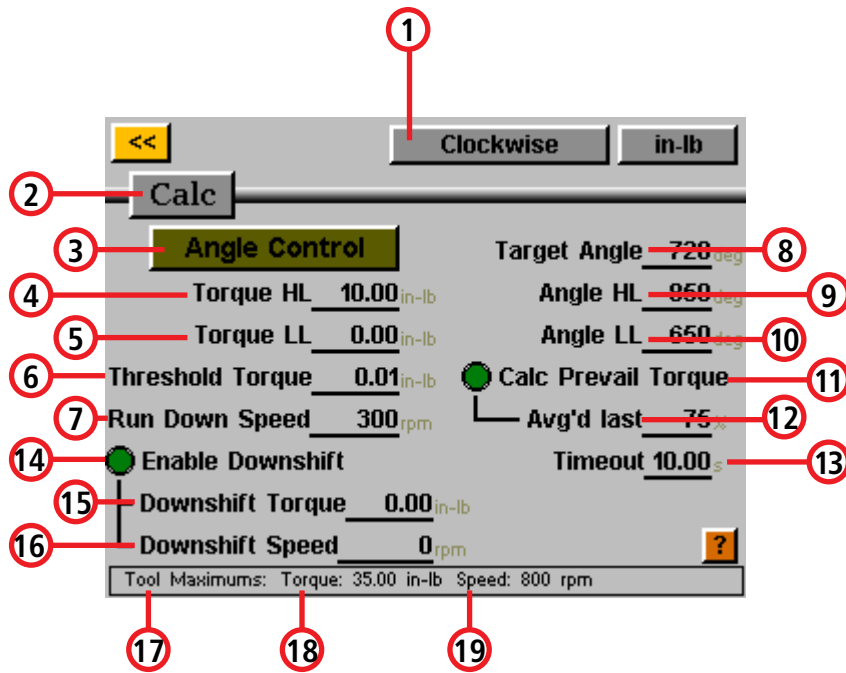
1. ユーザー名欄
2. クリア
3. 削除
4. エンター
5. シフト
6. スペース
7. キャンセル

ASG, Division of Jergens, Inc.

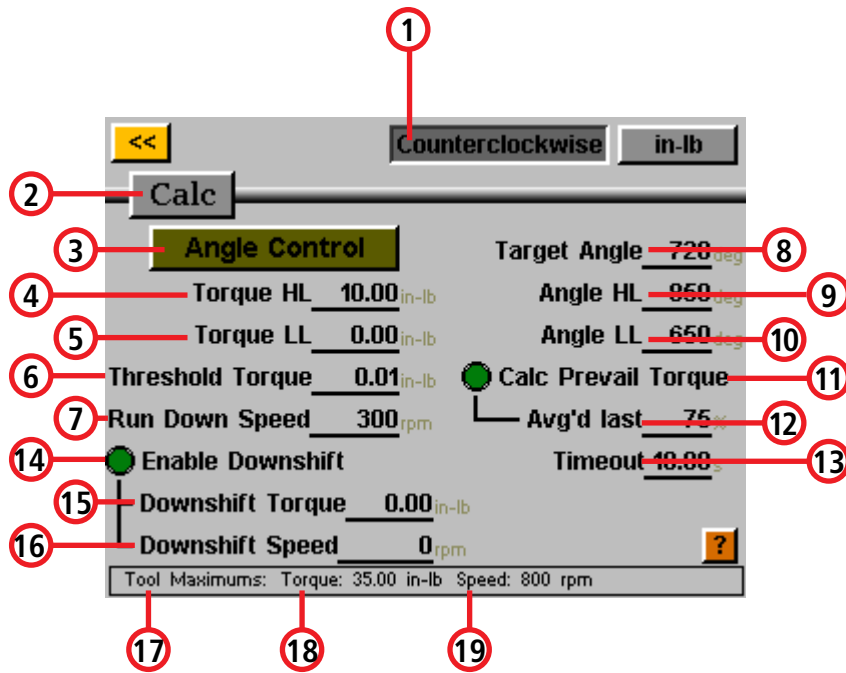
15700 S. Waterloo Road | Cleveland, OH 44110-3898 | 電話番号 : (888) 486-6163 | FAX : (216) 481-4519 | メール : [asginfo@asg-jergens.com](mailto:asginfo@asg-jergens.com) |  
Web : [www.asg-jergens.com](http://www.asg-jergens.com)



1. タスク名
2. 名称変更
3. インポート

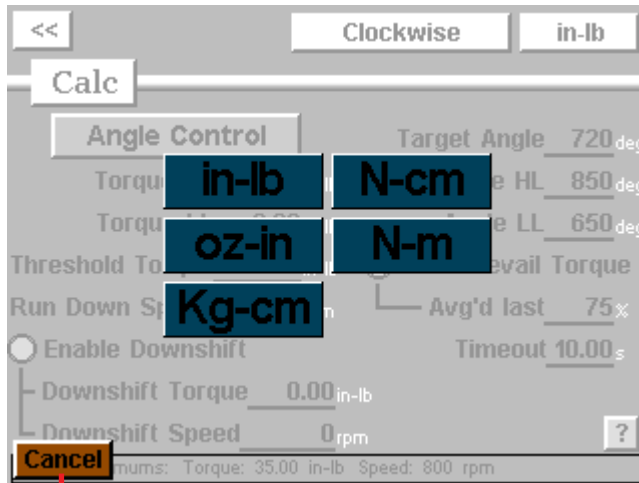


1. 時計回り/反時計回り
2. パラメーター名
3. 角度制御
4. トルク(高レベル)
5. トルク(低レベル)
6. トルクしきい値
7. ボルト挿入速度
8. 目標角度
9. 角度(高レベル)
10. 角度(低レベル)
11. プリベリントルク計算
12. 平均最終
13. タイムアウト
14. シフトダウンを有効
15. シフトダウン・トルク
16. シフトダウン速度
17. ツール最大
18. トルク
19. 速度

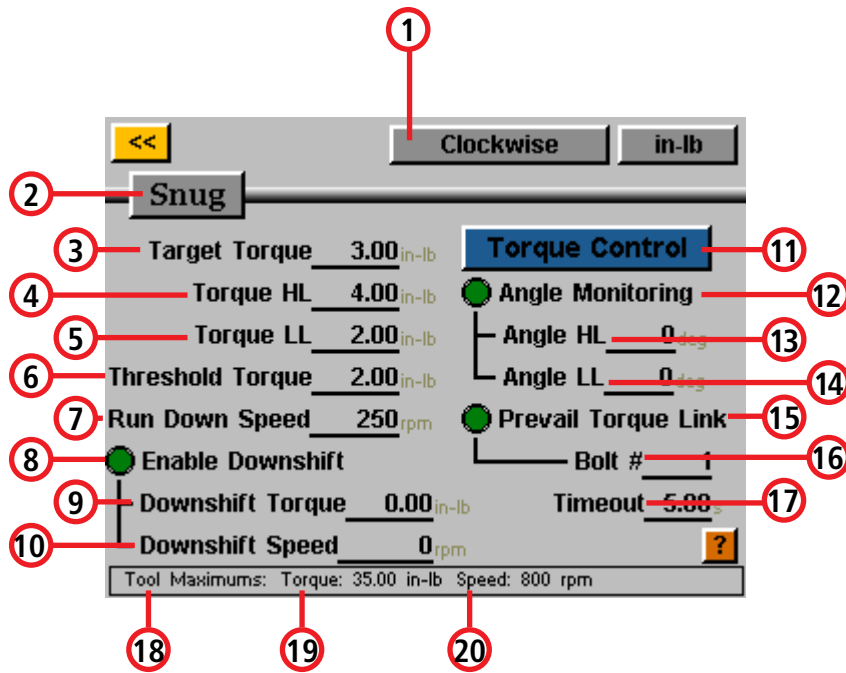


1. 反時計回り
2. パラメーター名
3. 角度制御
4. トルク(高レベル)
5. トルク(低レベル)
6. トルクしきい値
7. ボルト挿入速度
8. 目標角度
9. 角度(高レベル)
10. 角度(低レベル)
11. プリベリントルク計算
12. 平均最終
13. タイムアウト
14. シフトダウンを有効
15. シフトダウン・トルク
16. シフトダウン速度
17. ツール最大
18. トルク
19. 速度

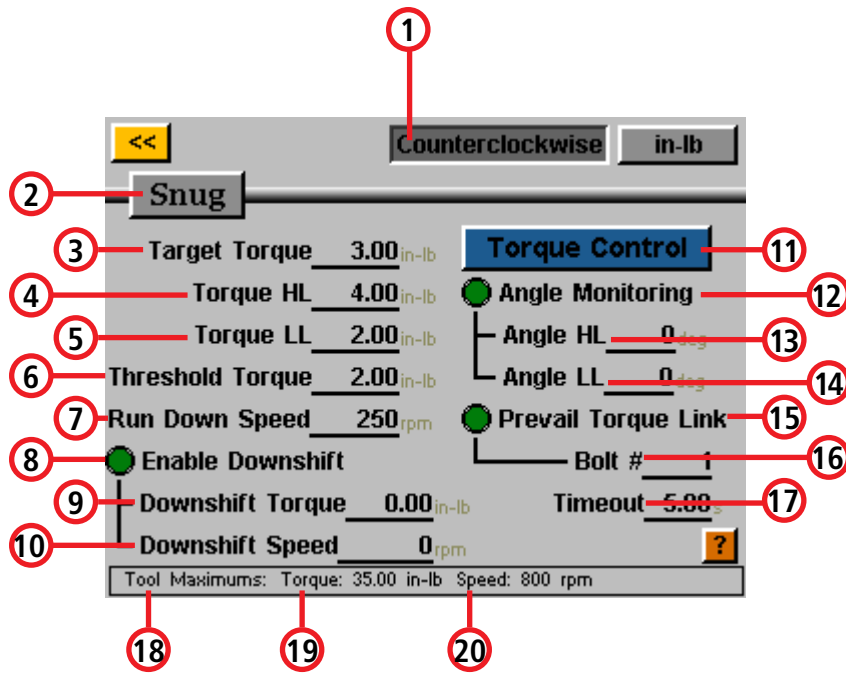
1. キャンセル



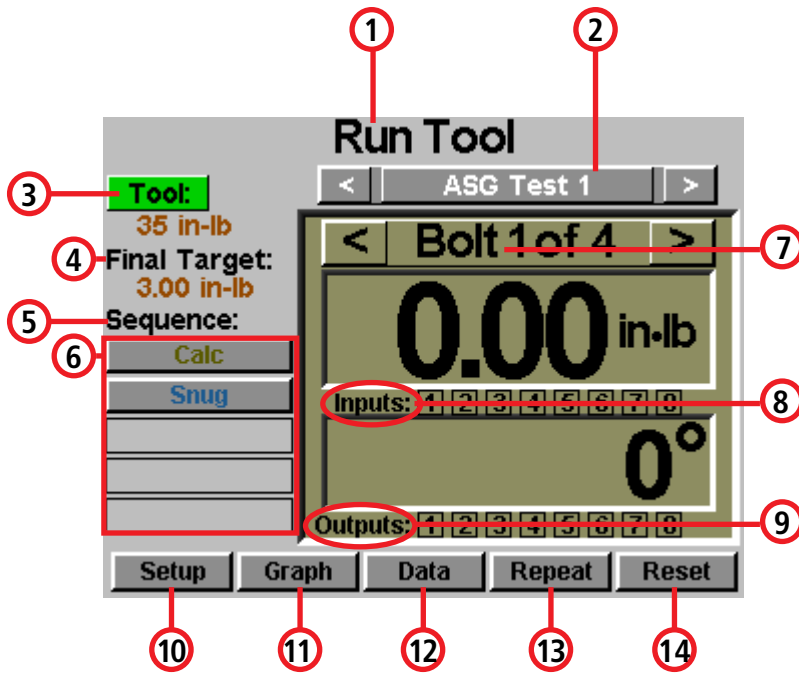




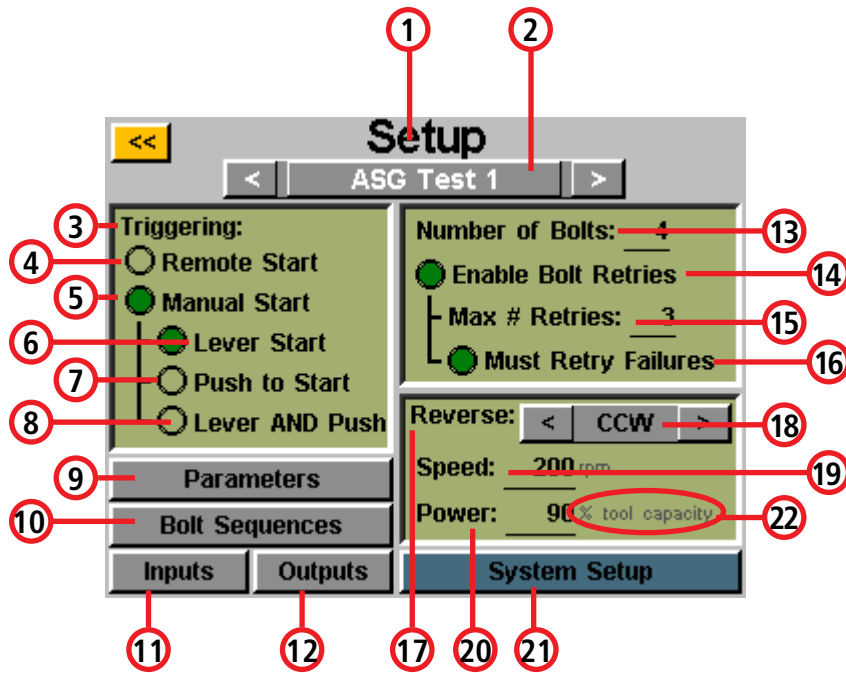
1. 時計回り
2. パラメーター名
3. 目標トルク
4. トルク(高レベル)
5. トルク(低レベル)
6. トルクしきい値
7. ボルト挿入速度
8. シフトダウンを有効
9. シフトダウン・トルク
10. シフトダウン速度
11. トルク制御
12. 角度モニタリング
13. 角度(高レベル)
14. 角度(低レベル)
15. プリベリングトルク・リンク
16. ボルト番号
17. タイムアウト
18. ツール最大
19. トルク
20. 速度



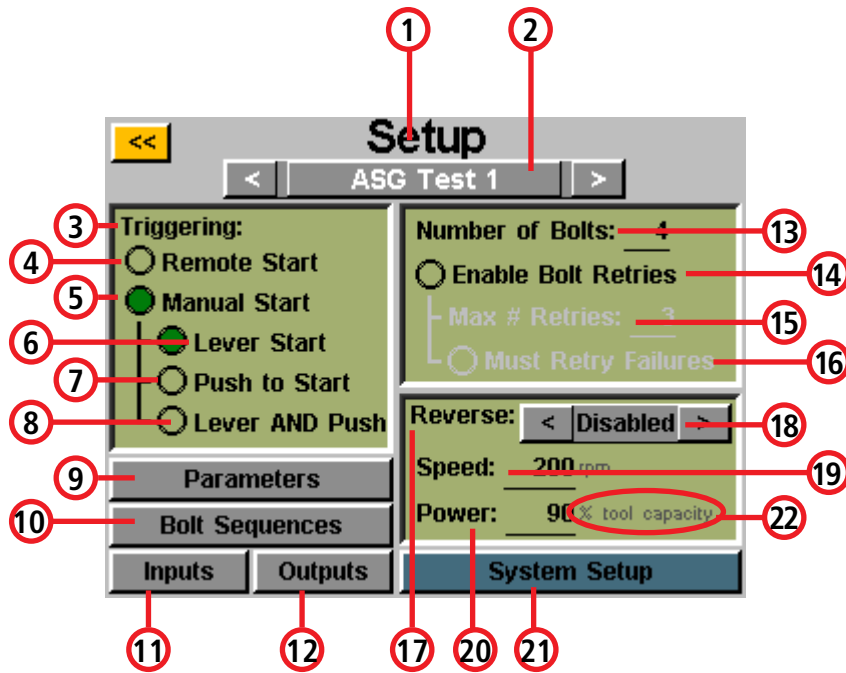
1. 反時計回り
2. パラメーター名
3. 目標トルク
4. トルク(高レベル)
5. トルク(低レベル)
6. トルクしきい値
7. ボルト挿入速度
8. シフトダウンを有効
9. シフトダウン・トルク
10. シフトダウン速度
11. トルク制御
12. 角度モニタリング
13. 角度(高レベル)
14. 角度(低レベル)
15. プリベリングトルク・リンク
16. ボルト番号
17. タイムアウト
18. ツール最大
19. トルク
20. 速度



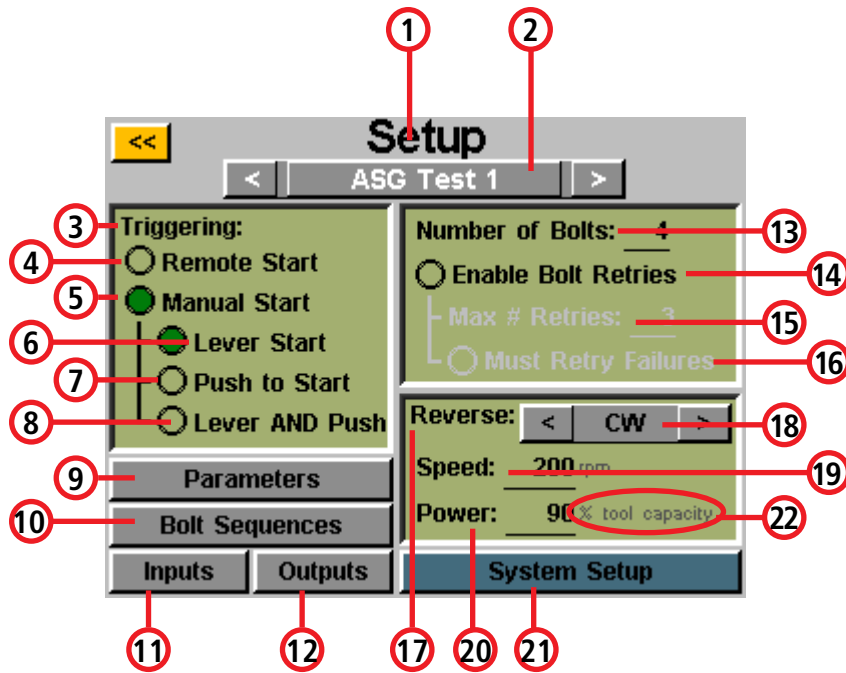
1. ツールを起動
2. タスク名
3. ツール
4. 最終目標
5. シーケンス
6. パラメーター名
7. ボルト
8. 入力
9. 出力
10. セットアップ
11. グラフ
12. データ
13. 繰り返し
14. リセット



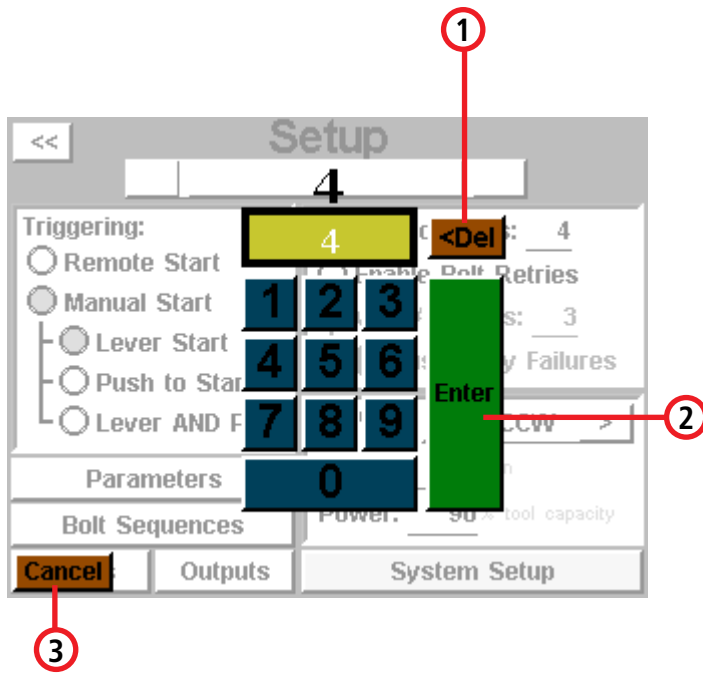
1. セットアップ
2. タスク名
3. 発動
4. リモートスタート
5. 手動スタート
6. レバースタート
7. プッシュスタート
8. レバーとプッシュ
9. パラメーター
10. ボルト・シーケンス
11. 入力
12. 出力
13. ボルト数
14. ボルト再試行を有効
15. リトライ最大数
16. リトライが必要なエラー
17. 逆回転
18. 反時計回り
19. 速度
20. 出力
21. システム設定
22. %ツール・キャパシティ



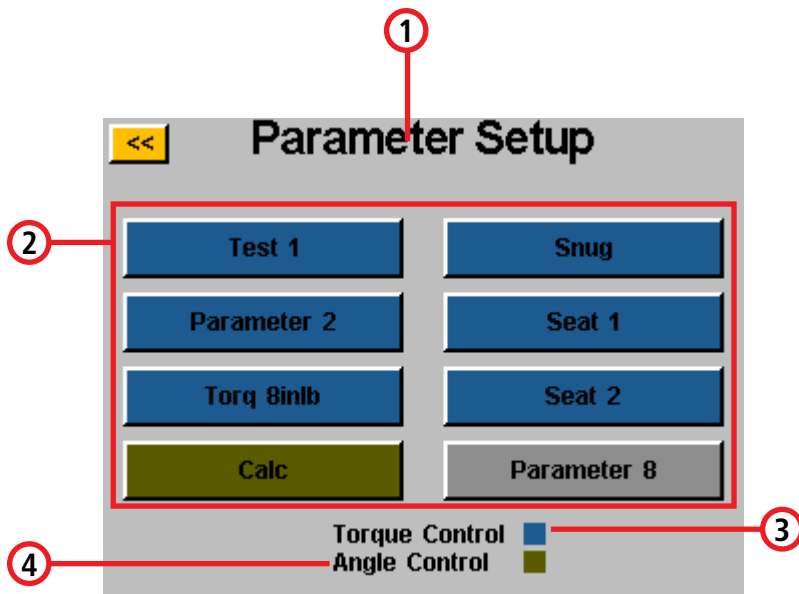
1. セットアップ
2. タスク名
3. 発動
4. リモートスタート
5. 手動スタート
6. レバースタート
7. プッシュスタート
8. レバーとプッシュ
9. パラメーター
10. ボルト・シーケンス
11. 入力
12. 出力
13. ボルト数
14. ボルト再試行を有効
15. リトライ最大数
16. リトライが必要なエラー
17. 逆回転
18. 無効
19. 速度
20. 出力
21. システム設定
22. %ツール・キャパシティ



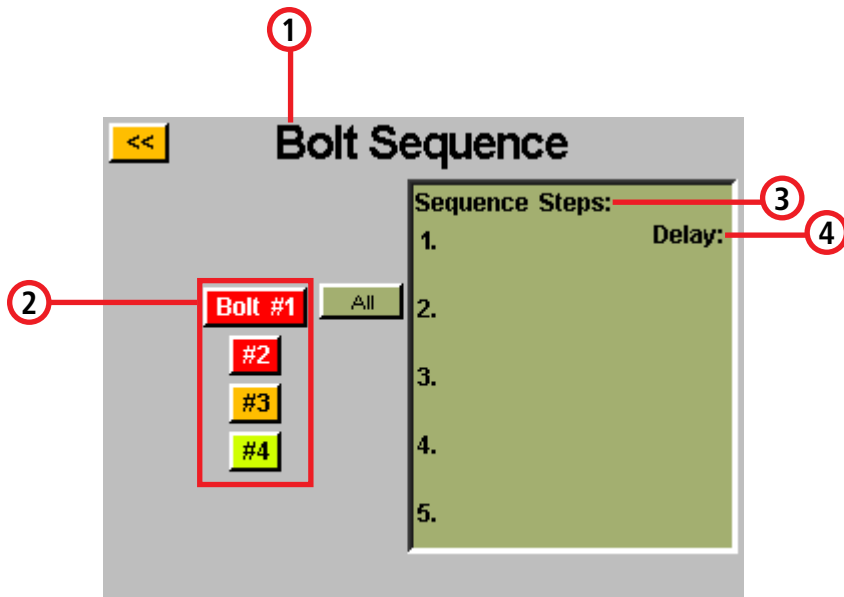
1. セットアップ
2. タスク名
3. 発動
4. リモートスタート
5. 手動スタート
6. レバースタート
7. プッシュスタート
8. レバーとプッシュ
9. パラメーター
10. ボルト・シーケンス
11. 入力
12. 出力
13. ボルト数
14. ボルト再試行を有効
15. リトライ最大数
16. リトライが必要なエラー
17. 逆回転
18. 時計回り
19. 速度
20. 出力
21. システム設定
22. %ツール・キャパシティ



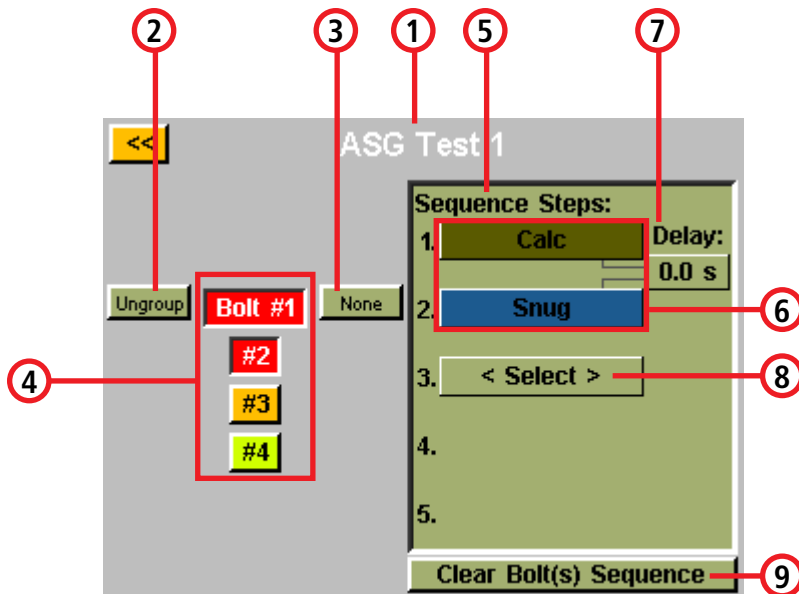
1. 削除
2. エンター
3. キャンセル



1. パラメーター設定
2. パラメーター名
  - パラメーター名1~8
3. トルク制御
4. 角度制御

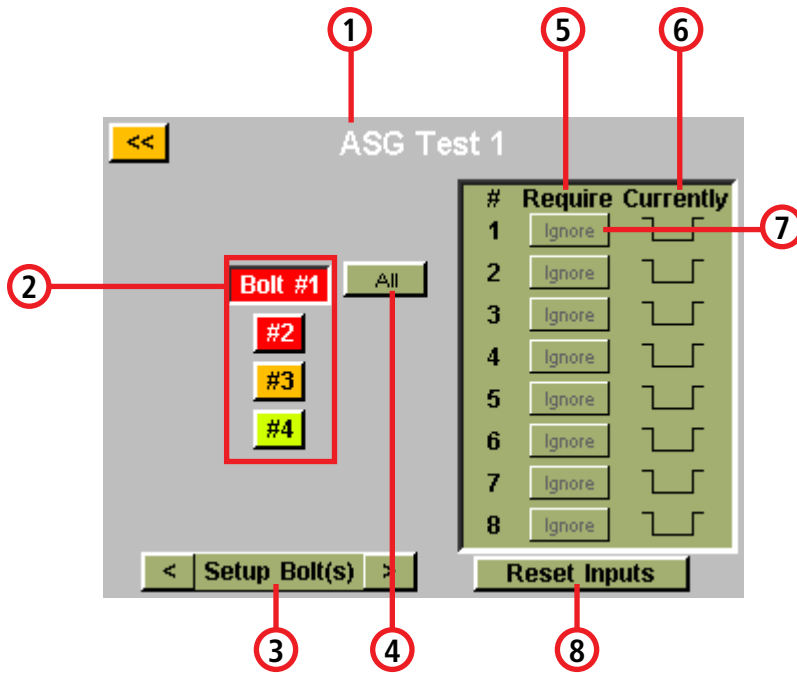


1. ボルト・シーケンス
2. ボルト番号
  - ボルト番号1~4
3. シーケンスのセットアップ
4. 遅延

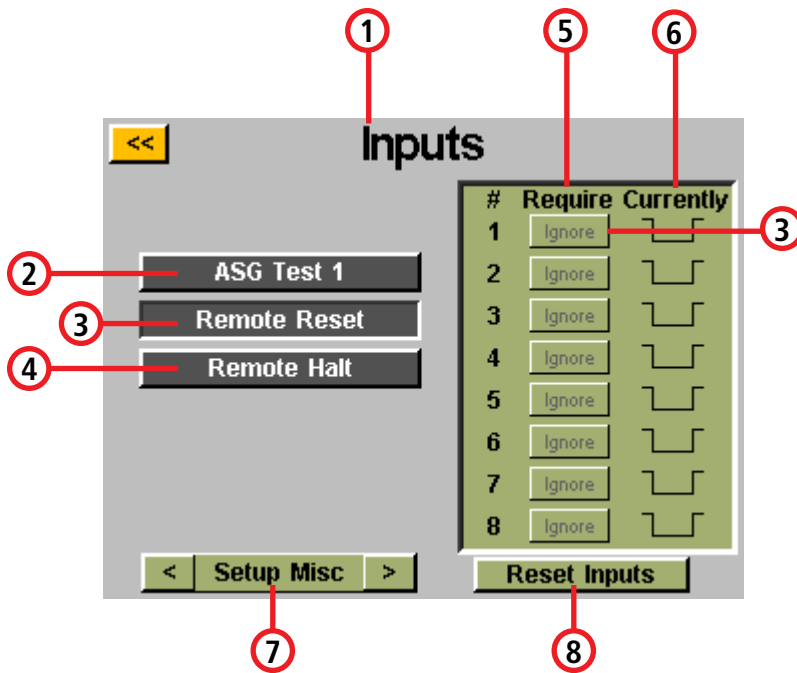


1. タスク名
2. グループ解除
3. なし
4. ボルト#1
  - ボルト#1~4
5. シーケンスのセットアップ
6. パラメーター名
7. 遅延
8. 選択
9. ボルト・シーケンスをクリア

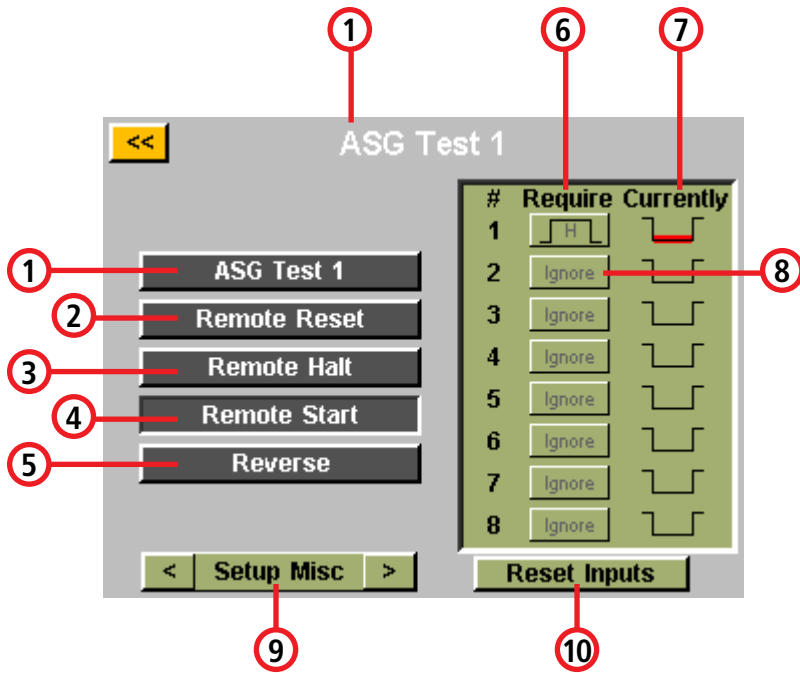




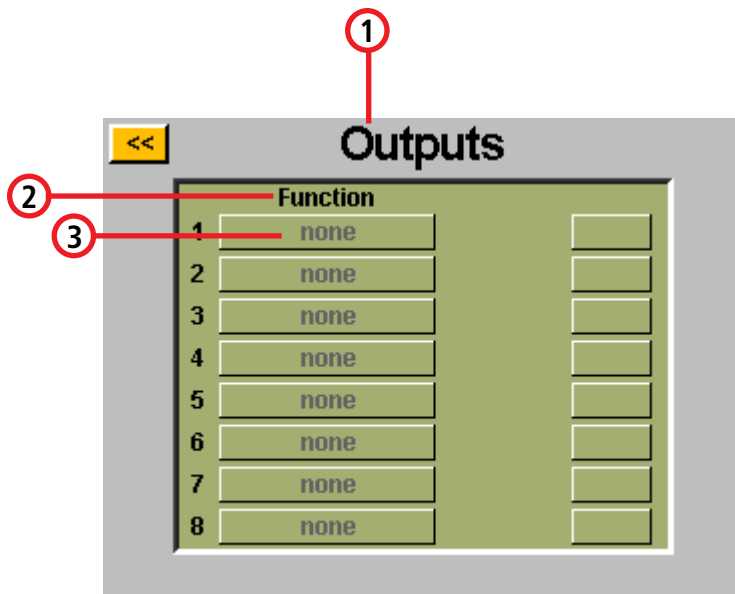
1. タスク名
2. ボルト番号1
  - ボルト番号1~4
3. ボルトのセットアップ
4. すべて
5. 必要
6. 現在
7. 無視
8. 入力のリセット



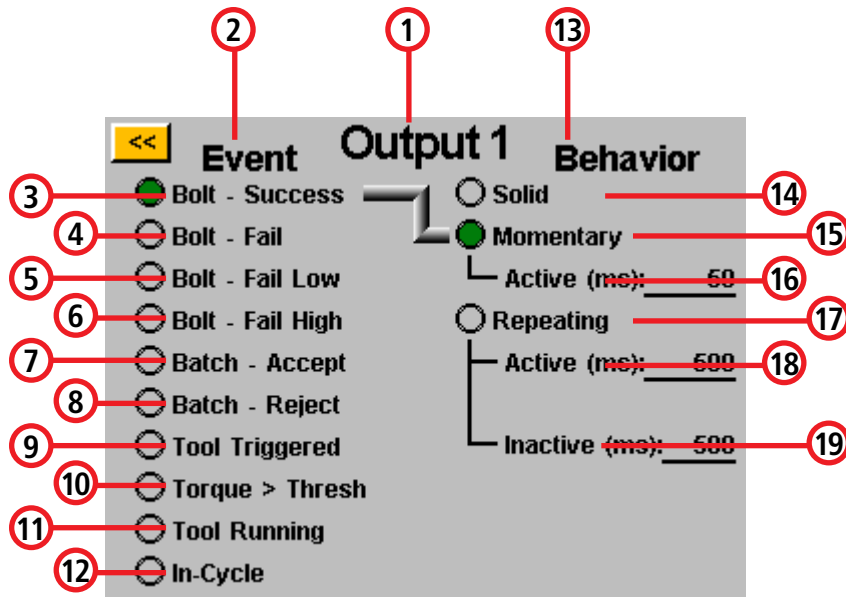
1. 入力
2. タスク名
3. リモート・リセット
4. リモート一時停止
5. 必要
6. 現在
7. その他のセットアップ
8. 入力のリセット
9. 無視



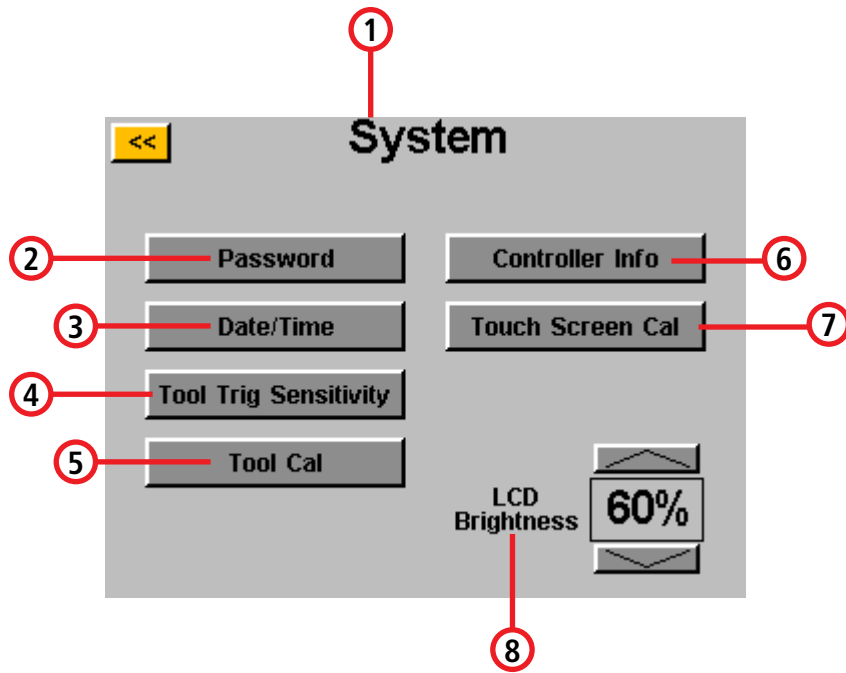
1. タスク名
2. リモート・リセット
3. リモート一時停止
4. リモートスタート
5. 逆回転
6. 必要
7. 現在
8. 無視
9. その他のセットアップ
10. 入力のリセット



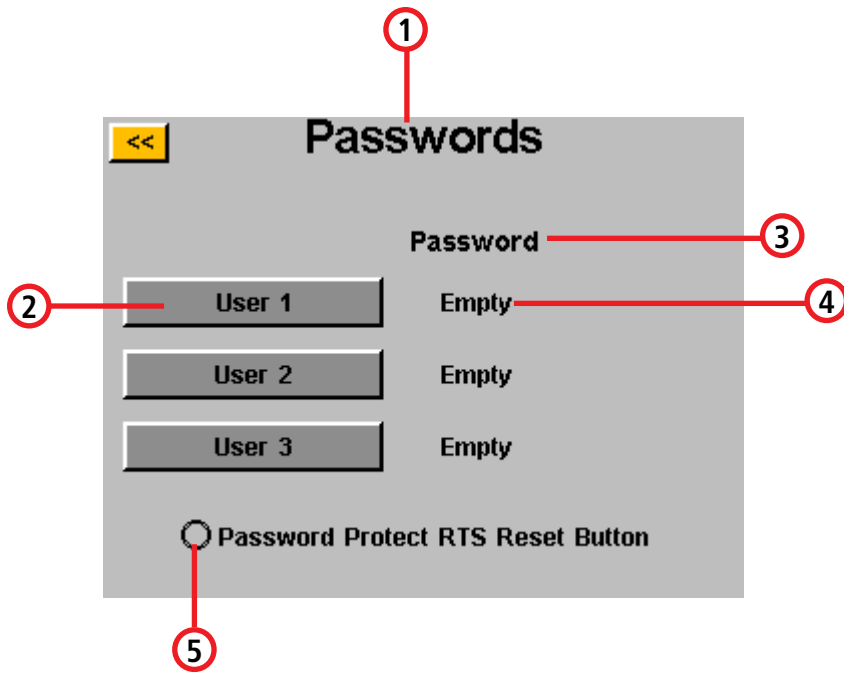
1. 出力
2. 機能
3. なし



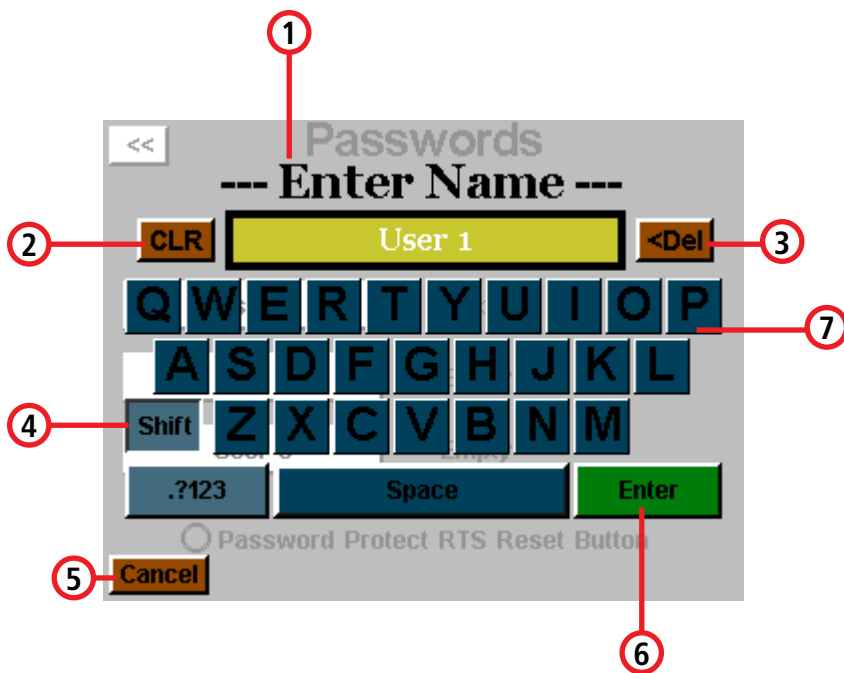
1. 出力1
2. イベント
3. ボルト - 成功
4. ボルト - 失敗
5. ボルト - 失敗(低)
6. ボルト - 失敗(高)
7. バッチ承認
8. バッチ - 拒否
9. 発動したツール
10. トルク > しきい値
11. ツール稼働中
12. サイクル中
13. 動作
14. ソリッド
15. 一時的
16. 有効
17. 繰り返し
18. 有効
19. 無効



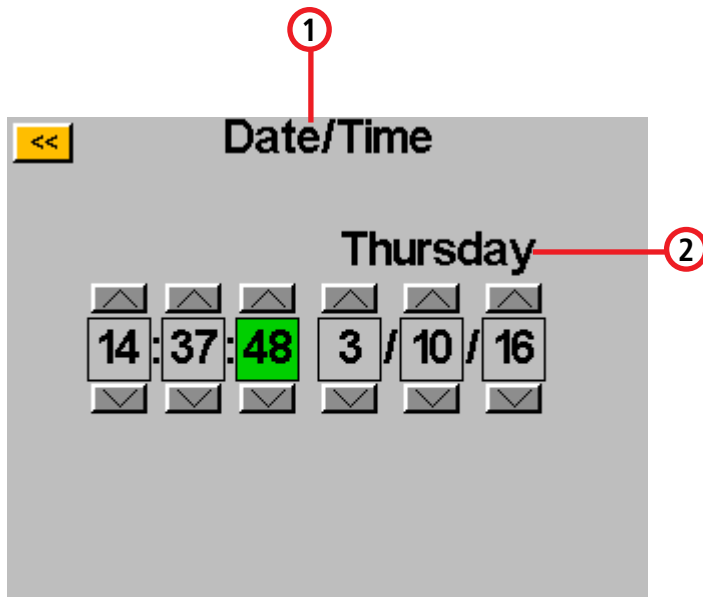
1. システム
2. パスワード
3. 日時
4. ツール発動感度
5. ツール補正
6. コントローラー情報
7. タッチスクリーン補正
8. LCDの明るさ



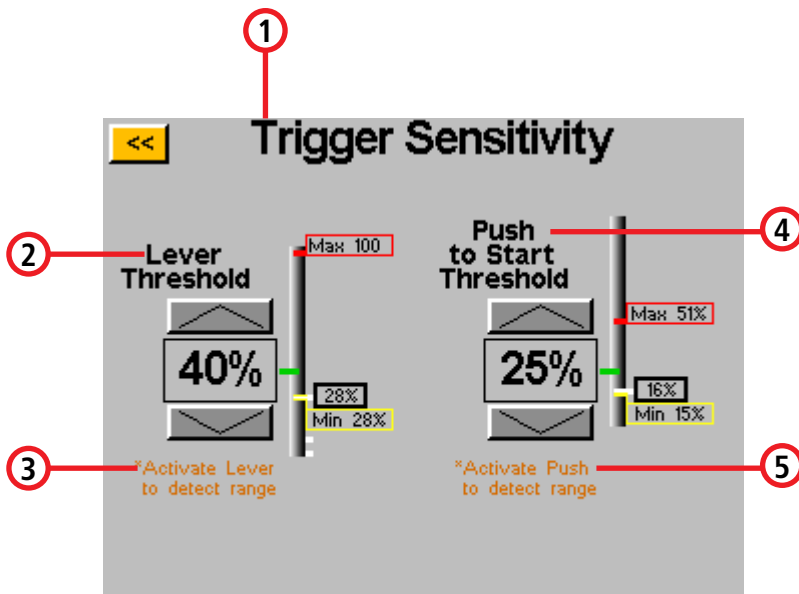
1. パスワード
2. ユーザー名
  - ユーザー名1~3
3. パスワード
4. 空
5. パスワード保護RTSリセット



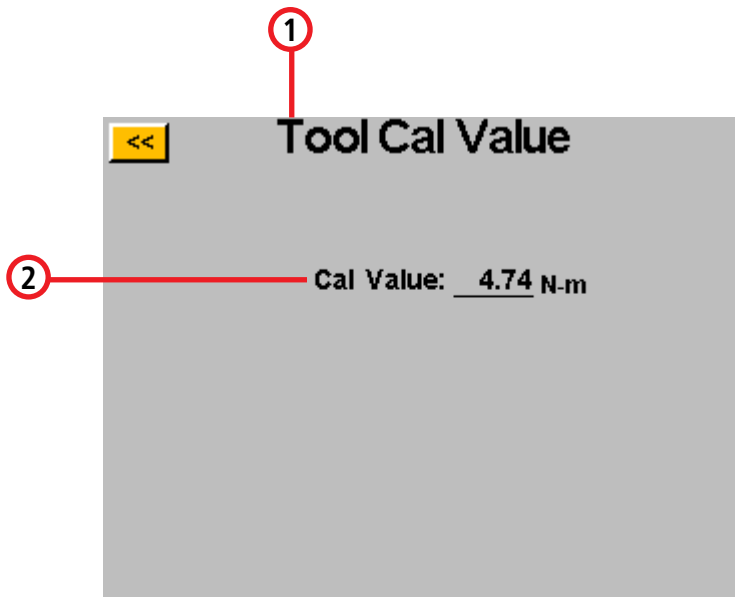
1. 名前を入力
2. クリア
3. 削除
4. シフト
5. キャンセル
6. スペース
7. エンター



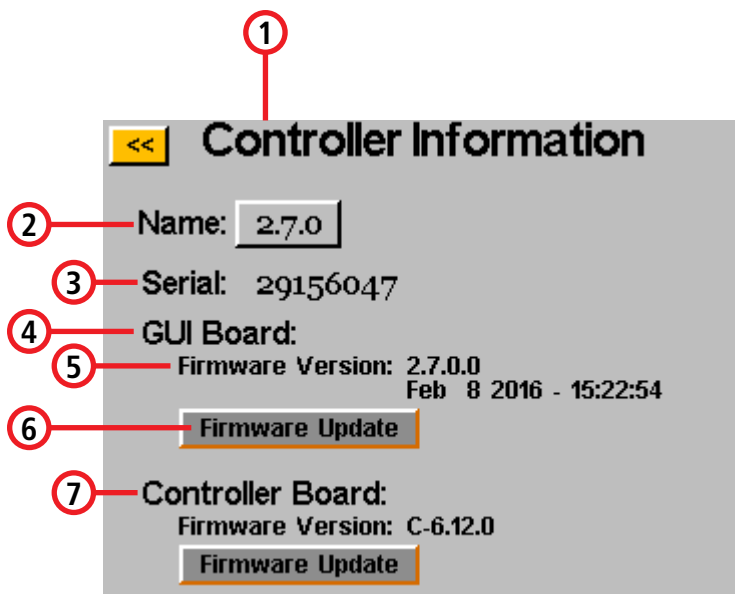
1. 日時
2. 月
  - 火
  - 水
  - 木
  - 金
  - 土
  - 日



1. 発動感度
2. レバーしきい値
3. レバーを有効にして範囲を検知
4. プッシュスタートしきい値
5. プッシュを有効にして範囲を検知

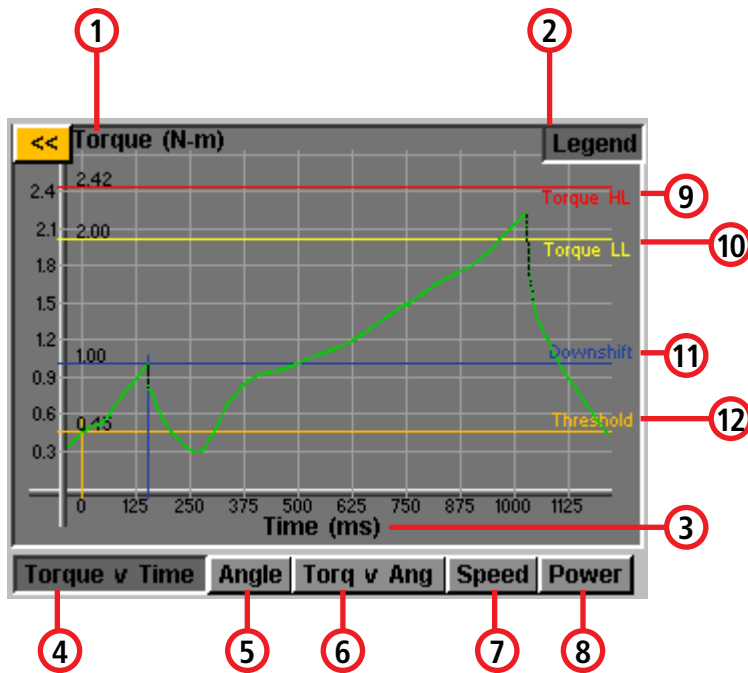
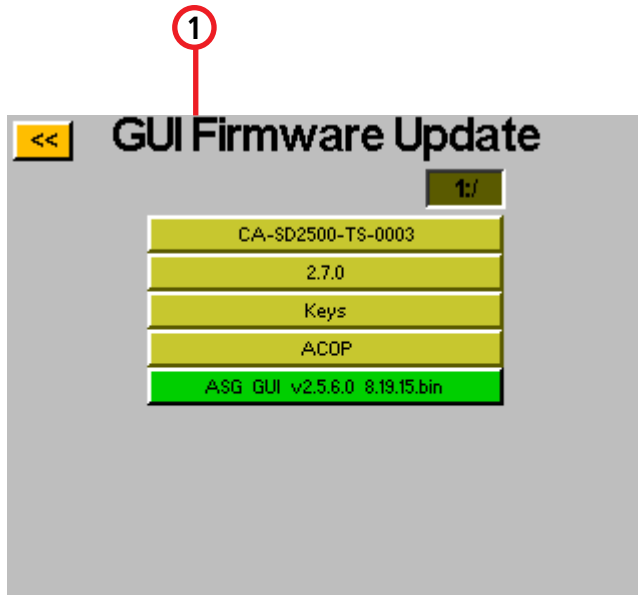


1. ツール補正值
2. 補正值



1. コントローラー情報
2. 名前
3. シリアル
4. GUIボード
5. ファームウェアバージョン
6. ファームウェア更新
7. コントローラーボード

1. GUIファームウェア更新

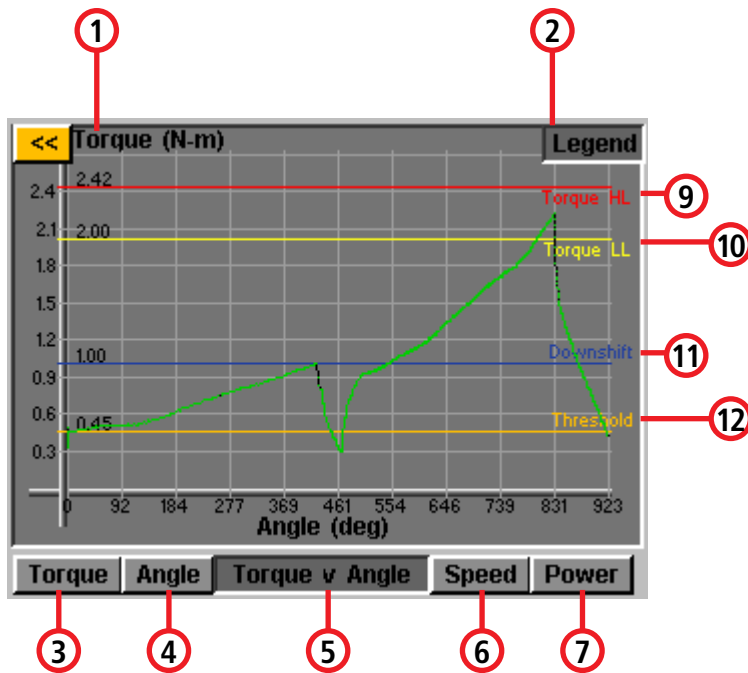
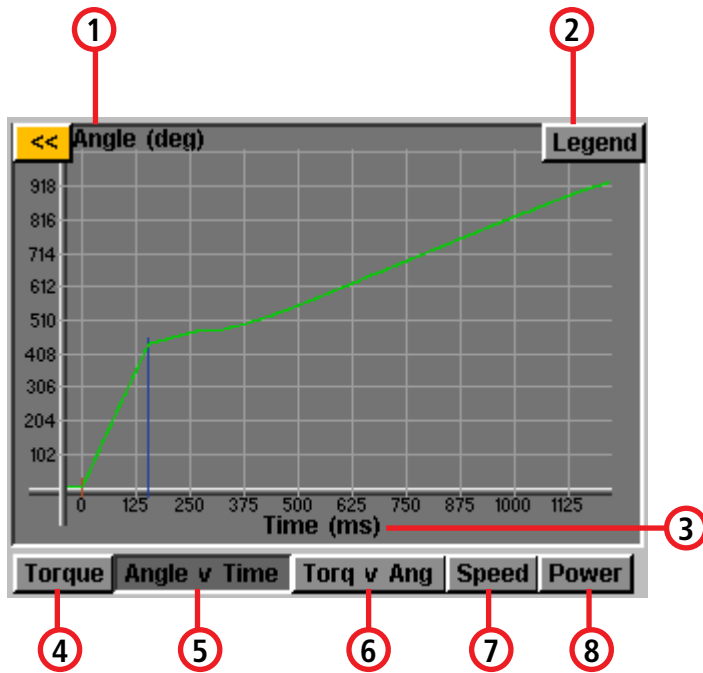


1. トルク(ユニット)
2. 説明
3. 時間(ミリ秒)
4. トルク対時間
5. 角度
6. トルク対 角度
7. 速度
8. 出力
9. トルク(高レベル)
10. トルク(低レベル)
11. シフトダウン
12. しきい値

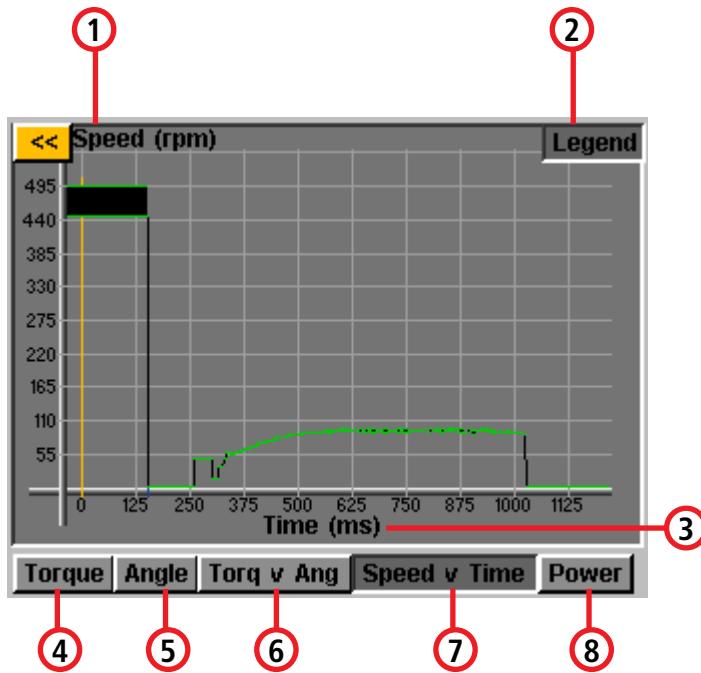
ASG, Division of Jergens, Inc.

15700 S. Waterloo Road | Cleveland, OH 44110-3898 | 電話番号 : (888) 486-6163 | FAX : (216) 481-4519 | メール : asginfo@asg-jergens.com | Web : www.asg-jergens.com

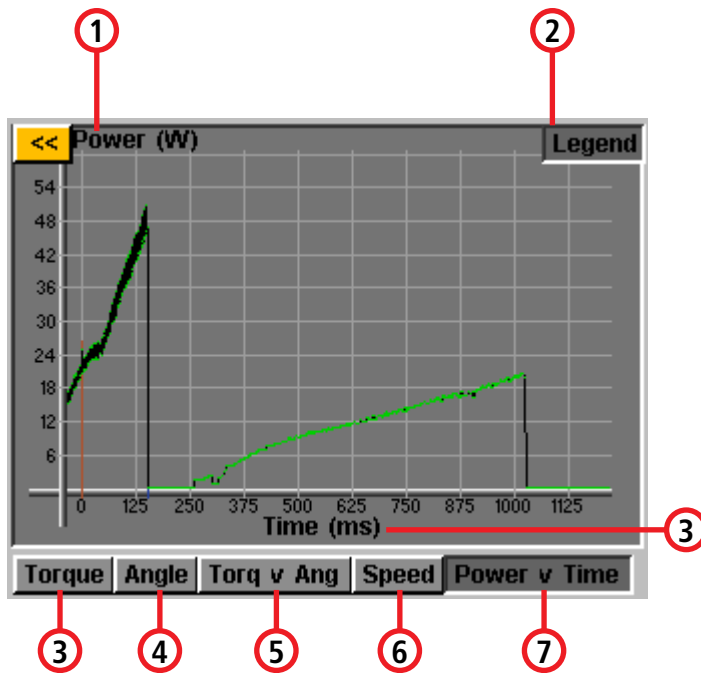




ASG, Division of Jergens, Inc.



1. 速度
2. 説明
3. 時間(ミリ秒)
4. トルク
5. 角度
6. トルク対角度
7. 速度対時間
8. 出力



1. 出力
2. 説明
3. 時間(ミリ秒)
4. トルク
5. 角度
6. トルク対角度
7. 速度
8. 出力対時間

1	2	3	4	5	6	7	8	9	
Time	Bolt	Cycle	Target	Prevail	Applied	Final	Angle	Result	
3/10/16									
14:39:33	1	147	2.20 N-m	0.00	2.20	2.20	927	Good	10
14:37:54	1	146	3.00 in-lb	0.00	0.22	0.22	143	Bad	11

<< Export Data Erase Next

12 13 14

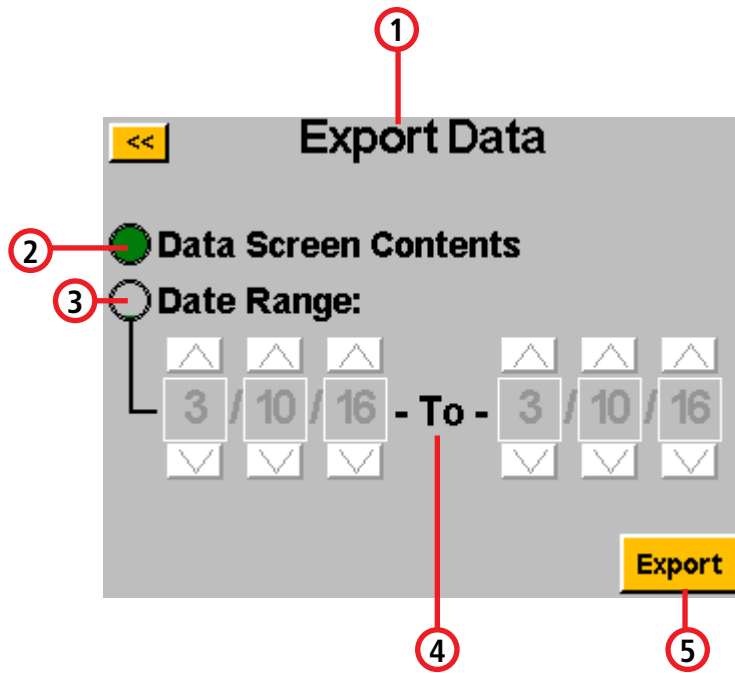
1. 時間
2. ボルト
3. サイクル
4. 目標
5. プリベリング
6. 適用済み
7. 最終
8. 角度
9. 結果
10. 良
11. 不良
12. データのエキスポート
13. 消去
14. 次

1	2	3	4	5	6	7		
Bolt	Target	Prevail	Applied	Final	Angle	Result		
3/10/16								
1	2.20 N-m	0.00	2.20	2.20	927	Good	8	9
1	3.00 in-lb	0.00	0.22	0.22	143	Aborted		

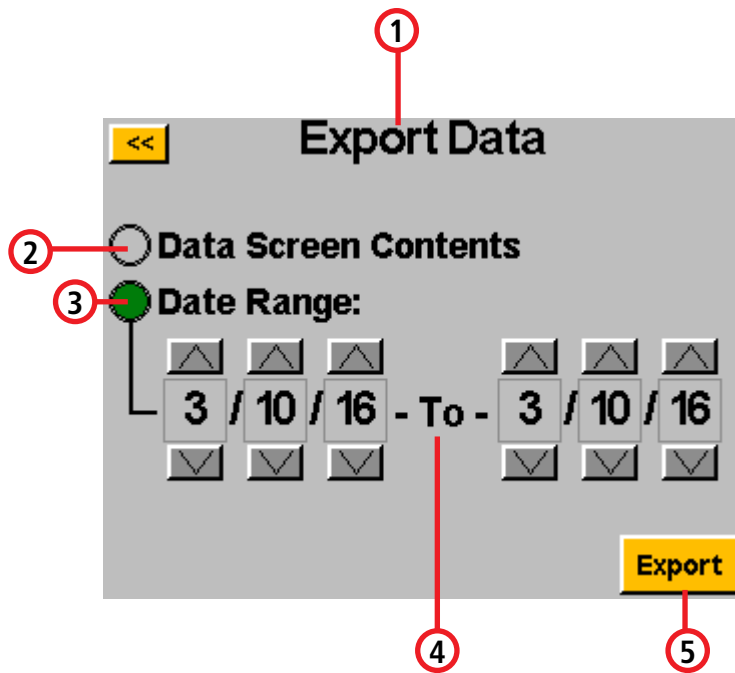
<< Export Data Erase Next

10 11 12

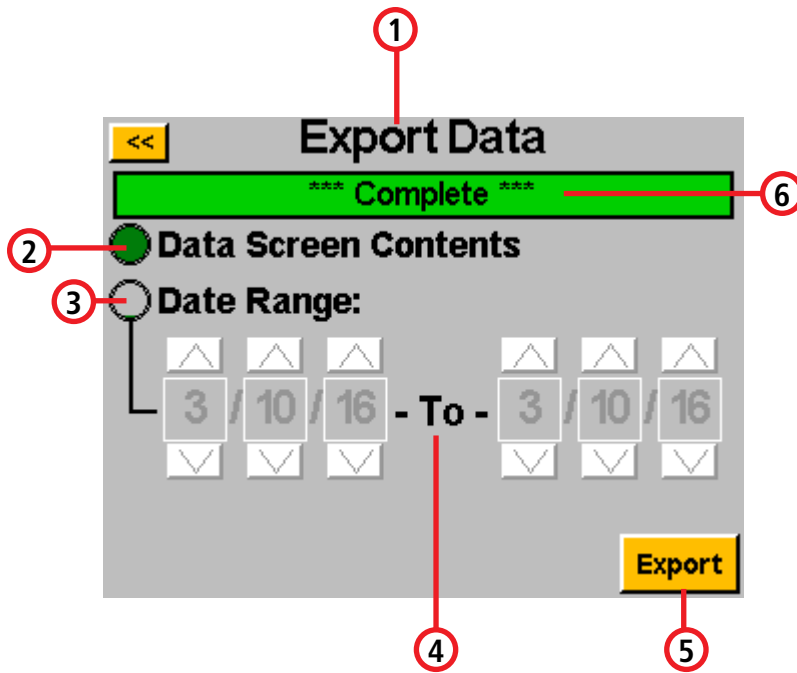
1. ボルト
2. 目標
3. プリベリング
4. 適用済み
5. 最終
6. 角度
7. 結果
8. 良
9. 中断済み
10. データのエキスポート
11. 消去
12. 次



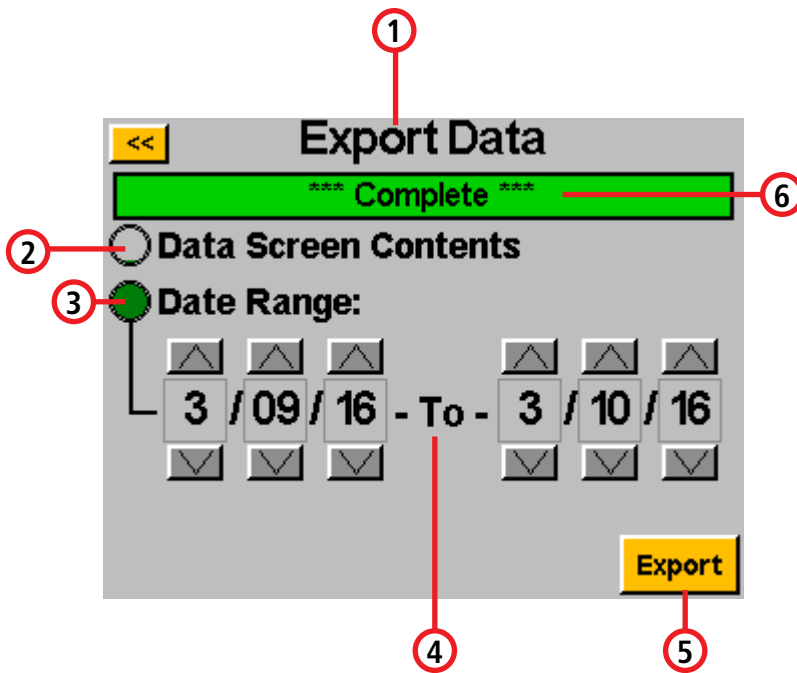
1. データのエキスポート
2. データ画面内容
3. 日付範囲
4. から
5. エクスポート



1. データのエキスポート
2. データ画面内容
3. 日付範囲
4. から
5. エクスポート



1. データのエキスポート
2. データ画面内容
3. 日付範囲
4. から
5. エクスポート
6. 完了



1. データのエキスポート
2. データ画面内容
3. 日付範囲
4. から
5. エクスポート
6. 完了